Министерство сельского хозяйства Российской Федерации Департамент научно-технологической политики и образования Федеральное государственное бюджетное образовательное учреждение высшего образования

«Красноярский государственный аграрный университет»

Амбросенко Н.Д.

ТЕХНОЛОГИИ I₀Т В АГРОПРОМЫШЛЕННОМ КОМ-ПЛЕКСЕ

Методические указания к лабораторным работам

Электронное издание

ФГОС ВО 3++

Направление подготовки 09.04.03 «Прикладная информатика»

Профиль: Цифровые технологии в АПК

Kypc: 1

Семестр: 1, 2

Форма обучения: очная

Квалификация выпускника: магистр

Красноярск 2025

Рецензент

Л.В. Фомина, к.с.-х.н., доцент, доцент кафедры «Государственное, муниципальное управление и кадровая политика»

Амбросенко Н.Д.

Технологии ІоТ в агропромышленном комплексе: метод. указания к лабораторным работам [Электронный ресурс] / Н.Д. Амбросенко; Краснояр. гос. аграр. ун-т. — Красноярск, 2025. — 50 с.

Содержит сведения о порядке приведения лабораторных работ, список необходимых модулей и деталей для экспримента.

Предназначены для магистрантов 1-го курса, обучающихся по направлению 09.04.03 «Прикладная информатика».

Издается по решению редакционно-издательского совета Красноярского государственного аграрного университета

© Амбросенко Н.Д., 2025 © ФГБОУ ВО «Красноярский государственный аграрный университет», 2025

СОДЕРЖАНИЕ

Введение	4
Лабораторная работа 1. Подключение устройства к Wi	і-Гі сети
 	6
Лабораторная работа 3: Система регистрации данных	28
Лабораторная работа 4: Напоминальник	32
Лабораторная работа 5: Браузерный Dendy	36
Лабораторная работа 6. Умный дом	41
Лабораторная работа 7. Telegram-бот	45
Лабораторная работа 8. Блинк	48

Введение

Интернет вещей (IoT) — это уже не просто тренд, а фундаментальная основа для построения информационно-управляющих систем будущего. Понимание принципов работы IoT требует комплексного подхода, охватывающего микроконтроллерные системы, схемотехнику, беспроводные сети, сервисы сбора и обработки данных. Только освоив все эти аспекты, можно создавать эффективные и надежные IoT-решения.

Данные методические указания предлагают вам погрузиться в мир IoT, изучив его ключевые компоненты и освоив практические навыки разработки IoT-устройств. Мы сосредоточимся на платформе Iskra UNO (Arduino) и комплекте для начинающих как на оптимальном инструменте для получения практического опыта.

В рамках данных методических указания обучащийся:

- Получит прочные знания в области микроконтроллерных систем и схемотехники.
- Научится настраивать и использовать беспроводные сети для IoT-устройств.
- Освоит принципы работы с облачными платформами для сбора, обработки и визуализации данных.
- Реализует ряд практических проектов, демонстрирующих возможности IoT.

Цель – подготовить обучающихся к решению сложных задач в области IoT и дать все необходимые инструменты для создания собственных инновационных решений. Iskra UNO (Arduino Uno) и комплект для начинающих, станут проводником в мир Интернета вещей. В результате выполнения лабораторных работ получим ответы на вопросы:

- Какие основные компоненты необходимы для создания проекта интернета вещей?
- Какие типы датчиков и исполнительных механизмов используются в интернете вещей?
- Какие облачные платформы лучше использовать для хранения и анализа данных интернета вещей?
- Какие преимущества использования платформы Arduino для разработки проектов интернета вещей?

• Какие методы анализа данных, такие как data mining и machine learning, могут быть использованы в проектах интернета вещей?

Лабораторная работа 1. Подключение устройства к Wi-Fi сети.

Список модулей и деталей для эксперимента:

- 1. Набор для эксперементов IoT (Интернет вещей) дополнение к набору «Матрёшка Z»
 - 2. Необходимые модули из базового набора «Матрёшка Z»:

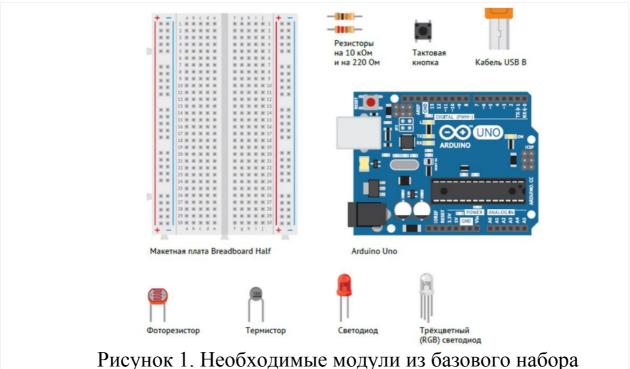


Рисунок 1. Необходимые модули из базового набора «Матрёшка»

- Iskra UNO
- Макетная площадка Breadboard Half
- Переменный резистор (потенциометр)
- Кнопка тактовая
- Светодиод
- Трёхцветный светодиод
- Резисторы на 220 Ом
- Резисторы на 10 кОм
- Фоторезистор
- Термистор
- 3. Библиотеки для Arduino:

Все необходимые библиотеки находятся в одном архиве.

1. Скачайте .zip-архив со всеми библиотеками.

- 2. Разархивируйте его. Оставьте каждую библиотеку в сво-ём архиве.
- 3. В меню Arduino IDE выберите пункт Эскиз → Импорт библиотек... → Добавить библиотеку....
 - 4. Добавьте таким же образом остальные библиотеки. Файлы на флеш-карте

На флешке в составе набора уже есть файлы. Они понадобятся для проектов, не изменяйте и не удаляйте их. Но если всё-таки чтото пошло не так — всегда можно скачать архив с файлами.

- Скачайте .zip архив с необходимыми для экспериментов файлами.
- Разархивируйте файлы и скопируйте их на microSDкарту.

Внимание! Iskra UNO может работать только с картами, отформатированными в FAT32.

Эксперемент: Подключение устройства к Wi-Fi сети

Wi-Fi (Тroyka-модуль): распиновка, схема подключения и программирование

На рисунке 2 приведен Wi-Fi (Troyka-модуль) на модуле ESP-32 с чипом ESP8266EX, который позволит передать данные по Wi-Fi сети .

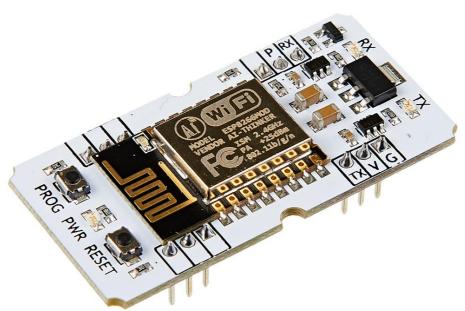


Рисунок 2. Wi-Fi (Тroyka-модуль) на модуле ESP-32 с чипом ESP8266EX

Видеообзор: Подключение модулей на базе esp8266 и esp32 к облачной платформе : https://www.youtube.com/watch?v=7XzaUGr3-BA

Общие сведения:

По умолчанию модуль настроен на работу через «АТ-команды». Управляющая плата посылает команды — Wi-Fi модуль выполняет соответствующую операцию. Под металлической крышкой прячется целый микроконтроллер, который является самодостаточным устройством. Прошивать модуль можно на разных языках программирования.

Подключение и настройка:

В стандартной прошивке Troyka Wi-Fi общается с управляющей платой через «АТ-команды» по протоколу UART. Дополнительный сигнальный пин **P** служит для перевода модуля в режим сна или пониженного энергопотребления.

На всех платах Iskra и Arduino присутствует хотя бы один аппаратный UART — HardwareSerial. Если же по каким-то причинам он занят другим устройством, можно воспользоваться программным UART — SoftwareSerial.

HardwareSerial

На управляющей плате Iskra JS и платах Arduino с микроконтроллером ATmega32U4 / ATSAMD21G18 данные по USB и общение через пины 0 и 1 осуществляется через два раздельных UART. Это даёт возможность подключить Wi-Fi модуль к аппаратному UART на пинах 0 и 1.

Список поддерживаемых плат:

- Iskra JS
- Iskra Neo
- Arduino Leonardo
- Arduino Leonardo ETH
- Arduino Leonardo ETH PoE
- Arduino Yún
- Arduino Tian

При подключении удобно использовать Troyka Shield (см. рисунок 3).

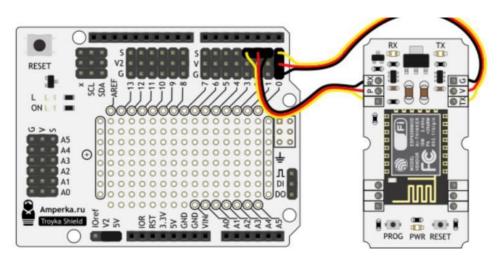


Рисунок 3: Схема подключения Troyka Shield и Wi-Fi модуля

С Troyka Slot Shield можно обойтись без лишних проводов (см. рисунок 4).

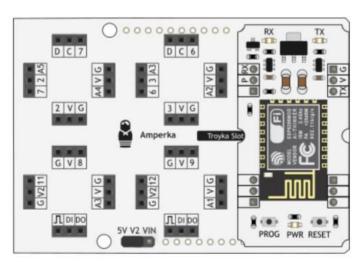


Рисунок 4: Схема подключения Troyka Slot Shield и Wi-Fi модуля

Прошейте управляющую платформу кодом ниже.

```
HardwareSerialAT115200.ino
// serial-порт к которому подключён Wi-Fi модуль
#define WIFI_SERIAL Serial1

void setup()
{
```

// открываем последовательный порт для мониторинга действий в программе

// и передаём скорость 9600 бод

```
Serial.begin(9600);
       while (!Serial) {
       // ждём, пока не откроется монитор последовательного порта
       // для того, чтобы отследить все события в программе
       Serial.print("Serial init OK\r\n");
       // открываем Serial-соединение с Wi-Fi модулем на скорости 115200
бод
       WIFI_SERIAL.begin(115200);
     void loop()
      // если приходят данные из Wi-Fi модуля - отправим их в порт компь-
ютера
      if (WIFI_SERIAL.available()) {
        Serial.write(WIFI SERIAL.read());
       // если приходят данные из компьютера - отправим их в Wi-Fi модуль
       if (Serial.available()) {
        WIFI_SERIAL.write(Serial.read());
```

SoftwareSerial

Некоторые платы Arduino, например Uno, прошиваются через пины 0 и 1. Это означает невозможность использовать одновременно прошивку/отладку по USB и общение с Wi-Fi модулем. Решение проблемы — программный UART. Подключите пины TX и RX Troyka Wi-Fi к другим контактам управляющей платы и используйте библиотеку SoftwareSerial.

Для примера подключим управляющие пины Wi-Fi модуля TX и RX — на 8 и 9 контакты управляющей платы.

При подключении удобно использовать Troyka Shield (см. рисунок 5).

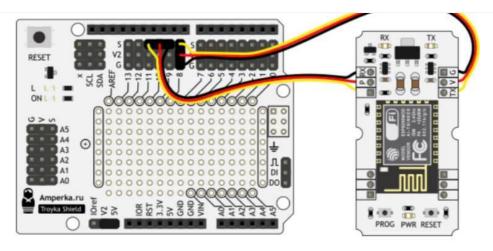


Рисунок 5: Схема подключения Troyka Shield и Wi-Fi модуль

Прошейте управляющую платформу кодом ниже.

```
Код прошивки
     SoftwareSerialAT115200.ino
     // библиотека для работы программного Serial
     #include <SoftwareSerial.h>
     // создаём объект для работы с программным Serial
     // и передаём ему пины ТХ и RX
     SoftwareSerial mySerial(8, 9);
     // serial-порт к которому подключён Wi-Fi модуль
     #define WIFI_SERIAL
                             mySerial
     void setup()
      // открываем последовательный порт для мониторинга действий в
программе
      // и передаём скорость 9600 бод
      Serial.begin(9600);
      while (!Serial) {
      // ждём, пока не откроется монитор последовательного порта
      // для того, чтобы отследить все события в программе
      Serial.print("Serial init OK\r\n");
      // открываем Serial-соединение с Wi-Fi модулем на скорости 115200
бод
      WIFI_SERIAL.begin(115200);
     void loop()
```

```
// если приходят данные из Wi-Fi модуля - отправим их в порт компьютера

if (WIFI_SERIAL.available()) {
    Serial.write(WIFI_SERIAL.read());
    }

// если приходят данные из компьютера - отправим их в Wi-Fi модуль if (Serial.available()) {
    WIFI_SERIAL.write(Serial.read());
    }
}
```

Примеры работы АТ-команд

Рассмотрим несколько примеров по работе с «АТ-командами» при подключении к Uno.

Тестовая команда «АТ»

Откройте монитор порта (рисунок 6). Настройте скорость соединения — 9600 бод. Конец строки — NL & CR. Введите команду АТ и нажмите «Отправить». Это — базовая команда для проверки работы Wi-Fi модуля.

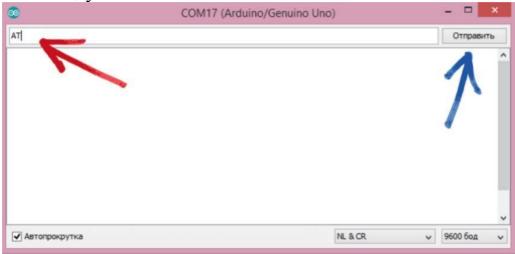


Рисунок 6: Монитор порта

В ответ получим «ОК» рисунок 7

.

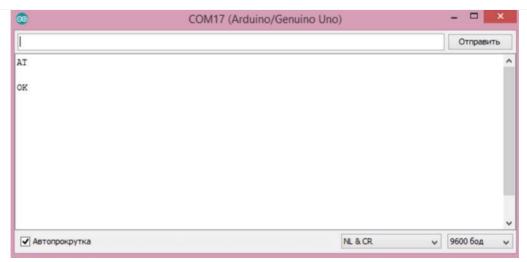


Рисунок 7. Окно выполнения команды

Если ответа нет или появляются непонятные символы — проверьте правильность подключения и настройки скорости обмена данными.

Настройка режима работы

Wi-Fi модуль умеет работать в трёх режимах:

- 1. Режим точки доступа
- 2. Режим клиента
- 3. Смешанный режим

Переведём чип в смешанный режим командой (см. рисунок 8: AT+CWMODE_DEF=3

После установки модуль должен ответить «ОК»:

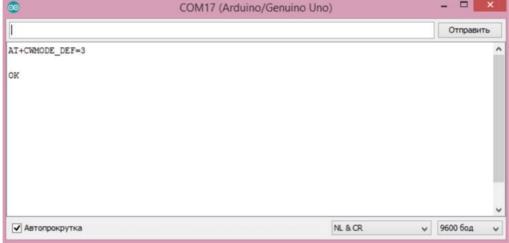


Рисунок 8 Экранное окно перевода чипа в смешанный режим

В отличии от annapamного UART (HardwareSerial), за работу программного UART (SoftwareSerial) отвечает микроконтроллер, который назначает другие пины в режим работы RX и TX, соот-

ветственно и данные которые приходят от Wi-Fi модуля обрабатывает сам микроконтроллер во время программы. По умолчанию скорость общения Troyka Wi-Fi равна 115200, что значительно выше чем позволяет библиотека SoftwareSerial. В итоге часть информации которая приходит с Wi-Fi модуля будет утеряна. Если вы используете плату с HardwareSerial подключением модуля можете пропустить пункт настройки скорости и сразу перейти к дальнейшей работе с модулем.

АТ установка скорости общения

Для корректной работы с большими объемами необходимо понизить скорость соединения модуля и микроконтроллера. Для этого используйте «АТ-команду»:

AT+UART_DEF=9600,8,1,0,0

После проделанной операции, измените скорость программного UART в скетче программы и прошейте плату.

```
SoftwareSerialAT9600.ino
     // библиотека для работы программного Serial
     #include <SoftwareSerial.h>
     // создаём объект для работы с программным Serial
     // и передаём ему пины ТХ и RX
     SoftwareSerial mySerial(8, 9);
     // serial-порт к которому подключён Wi-Fi модуль
     #define WIFI_SERIAL
                             mySerial
     void setup()
      // открываем последовательный порт для мониторинга действий в
программе
      // и передаём скорость 9600 бод
      Serial.begin(9600);
      while (!Serial) {
      // ждём, пока не откроется монитор последовательного порта
      // для того, чтобы отследить все события в программе
      Serial.print("Serial init OK\r\n");
      // открываем Serial-соединение с Wi-Fi модулем на скорости 9600 бод
      WIFI_SERIAL.begin(9600);
```

```
void loop()
{
    // если приходят данные из Wi-Fi модуля - отправим их в порт компьютера
    if (WIFI_SERIAL.available()) {
        Serial.write(WIFI_SERIAL.read());
    }
    // если приходят данные из компьютера - отправим их в Wi-Fi модуль if (Serial.available()) {
        WIFI_SERIAL.write(Serial.read());
    }
}
```

По итогу программный UART успеет обработать каждый пришедший байт с Wi-Fi модуля.

AT сканирование WI-FI сетей

Откройте Serial-порт и отправьте на модуль «АТ-команду» для сканирования всех доступных Wi-Fi сетей:

Команда: AT+CWLAP

При наличии доступных WI-FI сетей в ответ получим сообщение:

```
AT+CWLAP
+CWLAP:(0,"AI-THINKER_03842B",-65,"62:01:94:03:84:2b",1,1,-40)
+CWLAP:(3,"PiRExternal",-90,"f0:29:29:26:b8:31",1,-12,0)
+CWLAP:(3,"PiRGroup",-84,"44:ad:d9:87:c8:f0",1,-4,0)
+CWLAP:(4,"corp.Catherine.ru",-82,"f8:1a:67:4c:bf:59",2,10,0)
+CWLAP:(3,"PiRGroup",-87,"f0:29:29:26:b8:30",1,-11,0)
+CWLAP:(3,"Amperka",-44,"6c:3b:6b:ff:0f:4d",6,8,0)
+CWLAP:(3,"SEC_LinkShare_ddd43e",-79,"d0:66:7b:08:93:dd",6,23,0)
+CWLAP:(3,"DIT_AMPP",-82,"1c:b9:c4:25:13:68",1,32767,0)
+CWLAP:(3,"MZPK",-89,"24:a2:e1:eb:5d:08",11,-16,0)
+CWLAP:(0,"Arduino-Yun-B4218AF05F28",-
62,"b4:21:8a:f0:5f:28",11,25,0)
+CWLAP:(3,"PiRExternal",-85,"44:ad:d9:87:c8:f1",1,-4,0)
OK
```

На рисунке 9 приведена экранная форма доступных Wi-Fi сетей

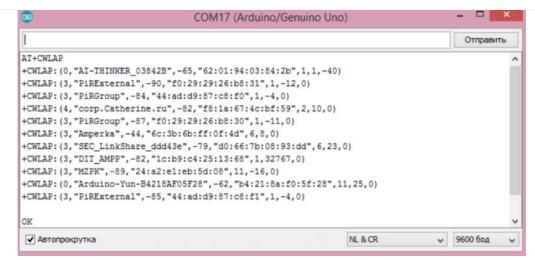


Рисунок 9. Окно доступных Wi-Fi сетей

Для продолжение работы используйте перечень «АТ-команд».

Wi-Fi модуль как самостоятельный контроллер

Wi-Fi (Troyka-модуль) — очень умный модуль. Под металлической крышкой прячется целый микроконтроллер, который можно программировать на языке C++ через Arduino IDE и JavaScript через Espruino Web IDE.

1. Настройка железа

Ввиду отсутствия у платформы Troyka WiFi собственного USB-порта, подключите её к компьютеру, используя один из перечисленных способов:

• через платформу Arduino Uno (рисунок 10)

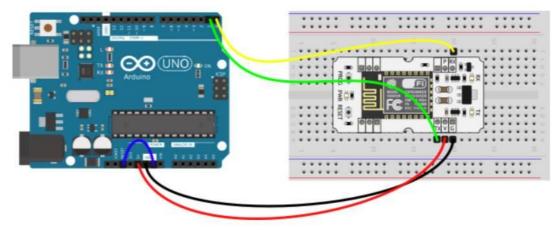


Рисунок 10. Схема подключеная Troyka WiFi через платформу Arduino Uno

• через USB-Serial адаптер (рисунок 11)

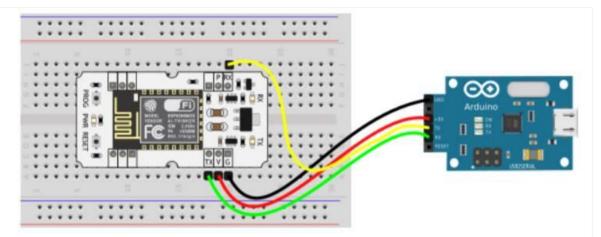


Рисунок 11. Схема подключеная Troyka WiFi через USB-Serial адаптер

• через USB-UART преобразователь (рисунок 12)

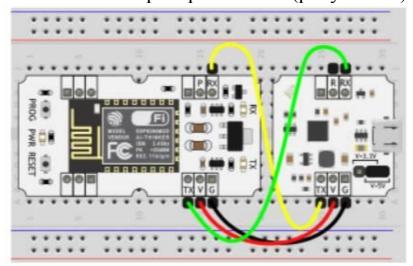


Рисунок 12. Схема подключеная Troyka WiFi через USB-UART преобразователь

- 2. Переведите модуль в режим программирования: Необходимо каждый раз выполнять перед прошивкой модуля.
- Зажмите кнопку PROG;
- Нажмите и отпустите кнопку RESET;
- Отпустите кнопку PROG
- 3. Железо готово, приступайте к программной части.



Рисунок 13. Набор компонентов

- 1. Для начала работы с платформой Troyka Wi-Fi на языке C++, скачайте и установите на компьютер интегрированную среду разработки Arduino IDE.
- 2. По умолчанию среда программирования настроена только на AVR-платы. Для платформы Troyka Wi-Fi добавьте в менеджере плат поддержку платформ на модуле ESP8266.
- 3. В пункте меню Инструменты Плата выбирайте Generic ESP8266 Module. (hbceyjr 14)

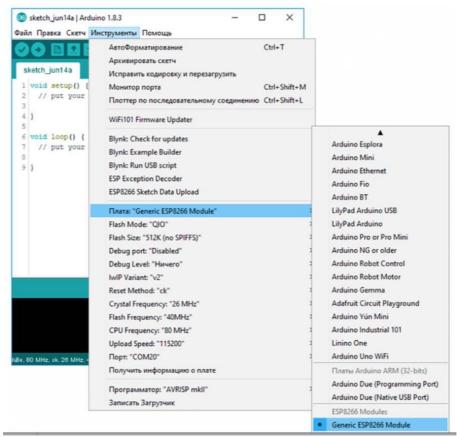


Рисунок 14. Настройка Arduino IDE

После выполненных действий платформа Troyka Wi-Fi готова к программированию через Arduino IDE.

Подробности о функциях и методах работы Troyka Wi-Fi (ESP8266) на языке C++ читайте на ESP8266 Arduino.

Восстановление стандартной АТ-прошивки

После программирования платформы в режиме самостоятельного контроллера может понадобиться восстановить на модуле стандартную AT-прошивку. Для этого необходимо воспользоваться утилитой Flash Download Tool.

Элементы платы показаны на рисунке 15.

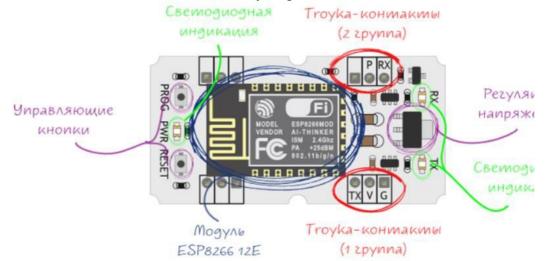


Рисунок 15. Элементы модуля ESP 12F

Yun ESP8266EX

Чип ESP8266 — выполнен по технологии SoC (англ. Systemon-a-Chip — система на кристалле). В основе кристалла входит процессор семейства Xtensa — 32-х битный Tensilica L106 с частой 80 МГц с ультранизким энергопотреблением, радиочастотный трансивер с физическим уровнем WiFi IEEE 802.11 b/g/ и блоки памяти SRAM. Мощности процессорного ядра хватает для работы сложных пользовательских приложений и цифровой сигнальной обработки.

Программное приложение пользователя должно храниться на внешней микросхеме Flash-памяти и загружаться в ESP8266EX через один из доступных интерфейсов (SPI, UART, SDIO и др.) каждый раз в момент включения питания системы.

Чип ESP8266 не содержит в себе Flash-память и многих других компонентов для пользовательского старта. Микросхема является основой на базе которой выпускаются модули с необходимой периферией, например ESP-12.

Модуль ESP-12

ESP-12 — плата-модуль WiFi на базе популярного чипсета ESP8266EX. Под металлическим кожухом находится микросхема Flash-памяти объёмом 2 МБ, чип ESP8266EX и кварцевый резонатор. Flash-память необходима для хранения программного обеспечения. При каждом включении питания, ПО автоматически загружается в чип ESP8266EX.

Рядом с кожухом расположен индикаторный светодиод и миниатюрная антенна из дорожки на верхнем слое печатной платы в виде змейки. Металлический кожух экранирует компоненты модуля и тем самым улучшает электромагнитные свойства.

По периметру платы расположены 22 пина через которые модуль ESP-12 взаимодействует с внешним миром. В нашем случае коммуникация с компонентами и модулями на платформе Troyka Wi-Fi.

Troyka контакты

На рисунке 16 приведены контакты платы.

Первая группа

Сигнальный (ТХ) — цифровой выход Wi-Fi модуля. Используется для передачи данных в микроконтроллер. Подключите к пину RX микроконтроллера.

Питание (V) — соедините с рабочим напряжением микроконтроллера.

Земля (G) — соедините с пином GND микроконтроллера.

Вторая группа

Сигнальный (P) — используйте для перевода модуля в режим сна. Подключите к любому цифровому пину микроконтроллера.

Сигнальный (RX) — цифровой вход Wi-Fi модуля. Используется для приёма данных из микроконтроллера. Подключите к пину ТХ микроконтроллера.

Дополнительные контакты

Через Troyka-контакты вы можете получить доступ к 4, 5, 12, 13 и 14 пину модуля ESP-12. Для этого достаточно капнуть припой на контактные площадки с обратной стороны устройства.



Рисунок 16. Troyka контакты

Светодиодная индикация

Имя светодиода	Назначение
RX и TX	Мигают при обмене данными между Wi-Fi модулем и управляющим устройством.
POWER	Горит, если на модуль подано питание

Кнопка RESET

Кнопка предназначена для ручного сброса прошивки — аналог кнопки RESET обычного компьютера.

Кнопка PROG

Кнопка служит для перевода модуля в режим прошивки:

- Зажмите кнопку PROG;
- Нажмите и отпустите кнопку RESET;
- Отпустите кнопку PROG

Стабилизатор напряжения

Стабилизатор MC33275ST-3.3T3G с выходом 3,3 вольта, обеспечивает питание модуля ESP-12. Максимальный выходной ток составляет 300 мА.

На плате так же присутствует необходимая обвязка для сопряжения устройств с разными питающими напряжениями.

В нашем случае это может быть управляющая плата Iskra UNO с 5 вольтовой логикой и Wi-Fi модуль с 3,3 вольтовой логикой.

Ответы на вопросы:

1. Какой модуль используется для подключения Arduino к Wi-Fi? Приведите основные характеристики модуля.

Ответ: Для подключения Arduino к Wi-Fi часто используется модуль ESP8266, а наиболее популярной его версией является ESP-01/12.

Основные характеристики ESP-01:

Работа в режимах: клиент (STA), точка доступа (AP) и режим комбинированного использования (STA+AP).

Поддерживаемые стандарты Wi-Fi: 802.11 b/g/n.

Интерфейс: Общение с Arduino осуществляется через UART с использованием AT-команд.

Напряжение питания: 1,7-3,6 В.

2. Что нужно сделать перед загрузкой кода для ESP8266 в Arduino IDE? (Указать последовательность шагов выполнения)

Ответ: Перед загрузкой кода для ESP8266 в Arduino IDE необходимо выполнить несколько шагов:

- 1. Установка Arduino IDE: Убедитесь, что у вас установлена последняя версия Arduino IDE. Если нет, скачайте и установите её с официального сайта Arduino.
 - 2. Добавление поддержки плат ESP8266:
- Откройте Arduino IDE и перейдите в меню Файл -> Настройки.
- В поле Дополнительные ссылки для Менеджера плат добавьте следующую строку:
- http://arduino.esp8266.com/stable/package_esp8266com_ind ex.json
 - Нажмите "ОК"24.
 - 3. Установка пакета ESP8266:
- Перейдите в меню Инструменты -> Плата -> Менеджер плат....
- В открывшемся окне найдите esp8266 by ESP8266 Community и установите ero12.
- Установка драйверов: Если вы используете плату, такую как NodeMCU или ESP-01, убедитесь, что у вас установлены необходимые драйверы для USB-UART преобразователя (например, CP2102 или CH340). Эти драйверы можно скачать с официальных сайтов производителей12.

- Подключение платы к компьютеру: Подключите вашу плату ESP8266 к компьютеру с помощью USB-кабеля. Убедитесь, что кабель исправен и поддерживает передачу данных.
 - 4. Выбор платы и порта:

В меню Инструменты выберите соответствующую плату (например, NodeMCU 1.0 или Generic ESP8266 Module).

- 5. Выберите СОМ-порт, к которому подключена ваша плата34.
- 6. Настройка скорости загрузки: Установите скорость загрузки (Upload Speed) на 115200 бит/с для большинства плат ESP82662.
 - 3. Что нужно сделать, если Wi-Fi сигнал нестабильный?

Ответ: Если ваше устройство будет работать в условиях с нестабильным сигналом Wi-Fi, рассмотрите возможность использования внешней антенны для улучшения качества сигнала.

4. Какой код используется для подключения к Wi-Fi с помощью ESP8266?

Ответ: #include <SoftwareSerial.h>

Подключение библиотеки: #include <ESP8266WiFi.h> - подключает библиотеку для работы с Wi-Fi.

Лабораторная работа 2: Удалённый термометр

Цель: собрать устройство для наблюдения за температурой через Интернет, используя сервис dweet.io для визуализации данных.

Рисунок: (Здесь должна быть схема подключения датчика температуры к Arduino и ESP8266).

1. Собрана схема и разработана программа, которая каждую секунду отправляет данные о температуре на dweet.io. Параметры SSID и PASSWORD заменены на актуальные для вашей сети Wi-Fi. Вместо «твой_ключ» необходимо указать свой уникальный ключ для dweet.io.

```
Листинг 2.1 – Листинг программы (Исходный код):
arduino
#include "ESP8266.h"
#include < Software Serial.h >
#include <math.h>
#define SSID
               "имя твоего Wi-Fi"
#define PASSWORD "пароль_твоего_Wi-Fi"
#define TEMP PIN A0
SoftwareSerial mySerial(4, 5);
ESP8266 wifi(mySerial);
String name = "твой ключ";
void setup(void) {
 Serial.begin(9600);
 if (wifi.joinAP(SSID, PASSWORD)) {
  Serial.println("https://dweet.io/follow/" + name);
  Serial.println("Wi-Fi connection error");
 }
void loop(void) {
 float v_{temp} = 1023.0 / analogRead(TEMP_PIN) - 1.0;
 float temp = 1.0 / (-\log(v_{temp}) / 3977.0)
                + 1.0 / 295.0 ) - 273.0;
 if (wifi.createTCP("www.dweet.io", 80)) {
```

```
String data = "GET /dweet/for/" + name + "?";
data += "temp=" + String(temp) + " HTTP/1.1\r\n";
data += "Host: dweet.io\r\n\r\n";
wifi.send(data.c_str(), data.length());
wifi.releaseTCP();
} else {
    Serial.println("create TCP error");
}
delay(1000);
}
```

2. Код примера изменен таким образом, чтобы отправка данных на dweet.io происходила только в случае изменения температуры более чем на 0,5 градуса по Цельсию.

```
Листинг 2.2 — Листинг программы (модифицированный код):
     arduino
     #include "ESP8266.h"
     #include <SoftwareSerial.h>
     #include <math.h>
     #define SSID "имя_твоего_Wi-Fi"
     #define PASSWORD "пароль_твоего_Wi-Fi"
     #define TEMP_PIN A0
     SoftwareSerial mySerial(4, 5);
     ESP8266 wifi(mySerial);
     String name = "твой_ключ";
     float lastTemp = \frac{0}{2}; // Переменная для хранения последнего значения
температуры
     void setup(void) {
       Serial.begin(9600);
       if (wifi.joinAP(SSID, PASSWORD)) {
       Serial.println("https://dweet.io/follow/" + name);
       else {
        Serial.println("Wi-Fi connection error");
       }
     void loop(void) {
       float v_{temp} = 1023.0 / analogRead(TEMP_PIN) - 1.0;
       float temp = 1.0 / (-\log(v_{temp}) / 3977.0)
                      + 1.0 / 295.0 ) - 273.0;
```

```
// Проверяем, изменилась ли температура на 0.5 градуса
if (abs(temp - lastTemp) > 0.5) {
 if (wifi.createTCP("www.dweet.io", 80)) {
  String data = "GET /dweet/for/" + name + "?";
  data += "temp=" + String(temp) + " HTTP/1.1\r\n";
  data += "Host: dweet.io\r\n\r\n";
  wifi.send(data.c str(), data.length());
  wifi.releaseTCP();
 } else {
  Serial.println("create TCP error");
 lastTemp = temp; // Обновляем последнее значение температуры
delay(1000);
```

Ответы на вопросы:

Что такое SoftwareSerial и почему её нужно использовать?

Ответ: SoftwareSerial — это библиотека, которая позволяет реализовать последовательный порт на цифровых выводах Arduino. Она необходима, так как стандартный последовательный порт (выводы 0 и 1) может использоваться для отладки и загрузки скетчей.

Что означают параметры SoftwareSerial mySerial(4, 5)? 2.

Ответ: Это означает, что RX (приёмник) последовательного порта подключен к цифровому контакту 4, а ТХ (передатчик) — к цифровому контакту 5.

Какие параметры необходимо указывать при подключении к Wi-Fi сети?

Ответ: Необходимо указать **SSID** (имя Wi-Fi PASSWORD (пароль от сети).

Что такое HTTP-запрос GET и как он используется в данном проекте?

Ответ: HTTP-запрос GET используется для получения данных с сервера. В данном проекте он используется для отправки данных о температуре на сервер dweet.io.

Что такое «твой ключ» в коде программы? 5.

Ответ: «твой_ключ» — это уникальный ключ, который необходимо указать для идентификации вашего устройства на dweet.io. Вы можете выбрать любое имя, которое будет использоваться для доступа к вашим данным на сервисе.

6. Почему используется математическая формула для преобразования показаний с датчика температуры?

Ответ: Потому что датчик температуры выдаёт аналоговое значение, которое нужно преобразовать в градусы Цельсия (или другую единицу измерения температуры).

Вывод: я изучил процесс отправки данных с датчика температуры на облачный сервис dweet.io с помощью платы Arduino и модуля ESP8266. Освоил работу с HTTP-запросами и библиотекой SoftwareSerial.

Лабораторная работа 3: Система регистрации данных

Цель: снимать показания с датчиков температуры и освещённости и записывать их в файл на карте microSD в формате .csv.

Рисунок: (Здесь должна быть схема подключения датчиков температуры, освещенности и SD-карты к Arduino).

1. Собрана схема и разработана программа, которая записывает показания датчиков температуры и освещённости в файл «log.csv» на SD-карте, разделяя данные точкой с запятой.

```
Листинг 3.1 – Листинг программы (Исходный код):
arduino
#include <SPI.h>
#include <SD.h>
#include <math.h>
#define LIGHT_PIN A3
#define TEMP PIN A2
#define CS 8
void setup() {
 Serial.begin(9600);
 if (!SD.begin(CS)) {
  Serial.println("initialization failed!");
  return;
 }
void loop() {
 float r_{light} = 10.0
       / (1023.0 / analogRead(LIGHT_PIN) - 1.0);
 float light = 10.0 * pow(14.0 / r_light, 1.6);
 float v_temp = 1023.0 / analogRead(TEMP_PIN) - 1.0;
 float temp = 1.0 / (-\log(v_{temp}) / 3977.0)
                 + 1.0 / 295.0 ) - 273.0;
 String data = String(millis() / 1000) + ";"
         + String(light) + ";" + String(temp);
 data.replace(".", ",");
 Serial.println(data);
 File logFile = SD.open("log.csv", FILE_WRITE);
```

```
logFile.println(data);
logFile.close();

delay(1000);
}
```

2. Код примера изменен таким образом, чтобы в файл «log.csv» также записывались дата и время каждой записи. Для этого необходимо подключить модуль RTC (часы реального времени). (Предполагается, что модуль RTC уже подключен и настроен).

```
Листинг 3.2 — Листинг программы (модифицированный код):
arduino
#include <SPI.h>
#include <SD.h>
#include <math.h>
#include <RTClib.h> // Библиотека для работы с RTC модулем
#define LIGHT_PIN A3
#define TEMP_PIN A2
#define CS 8
RTC_DS3231 rtc; // Создаем объект RTC
void setup() {
 Serial.begin(9600);
 if (!SD.begin(CS)) {
  Serial.println("initialization failed!");
  return;
 }
 if (! rtc.begin()) {
  Serial.println("Couldn't find RTC");
  Serial.flush();
  abort();
 }
void loop() {
 DateTime now = rtc.now(); // Получаем текущую дату и время с RTC
 float r_light = \frac{10.0}{(1023.0)} analogRead(LIGHT_PIN) - \frac{1.0}{(1023.0)};
 float light = 10.0 * pow(14.0 / r_{light, 1.6});
 float v_temp = 1023.0 / analogRead(TEMP_PIN) - 1.0;
```

```
float temp = 1.0 / (-log(v_temp) / 3977.0 + 1.0 / 295.0) - 273.0;

String data = String(now.year(), DEC) + "/" + String(now.month(), DEC) + "/" + String(now.day(), DEC) + " " + String(now.hour(), DEC) + ":" + String(now.minute(), DEC) + ":" + String(now.second(), DEC) + ";" + String(light) + ";" + String(temp);

data.replace(".", ",");
Serial.println(data);

File logFile = SD.open("log.csv", FILE_WRITE);
logFile.println(data);
logFile.close();

delay(1000);
}

Ответы на вопросы:
```

1. Что такое SPI и для чего он используется при работе с SD-картой?

Ответ: SPI (последовательный периферийный интерфейс) — это последовательный интерфейс, используемый для связи микроконтроллера с SD-картой.

2. Для чего нужен контакт CS (Chip Select) при работе с SD-картой?

Ответ: Пин CS (Chip Select) используется для выбора конкретной SD-карты, если к микроконтроллеру подключено несколько SD-карт.

3. Что означает SD.begin(CS)?

Ответ: Функция SD.begin(CS) инициализирует работу с SD-картой, используя указанный пин CS.

4. Что такое RTC и для чего он нужен в данном проекте?

Ответ: RTC (Real Time Clock) — это модуль реального времени, который позволяет отслеживать текущую дату и время. Он нужен для записи времени каждой записи в файл «log.csv».

5. Какие существуют альтернативные способы хранения данных, полученных с датчиков, помимо SD-карты?

Ответ: Данные можно хранить в EEPROM микроконтроллера, отправлять в облачный сервис (например, ThingSpeak, Adafruit IO) или передавать на компьютер по последовательному порту.

6. Как можно организовать хранение данных в нескольких файлах, чтобы избежать переполнения одного файла «log.csv»?

Ответ: Можно создавать новые файлы каждый день или каждую неделю, используя дату и время из RTC в качестве имени файла.

Вывод: я научился записывать данные с датчиков на SD-карту в формате .csv, а также интегрировал модуль RTC для добавления информации о времени каждой записи.

Лабораторная работа 4: Напоминальник

<u>Цель</u>: создать систему напоминаний, отправляющую электронное письмо при нажатии кнопки, используя Webhooks и электронную почту.

Рисунок: (Здесь должна быть схема подключения кнопки и ESP8266 к Arduino).

1. Собрана схема и разработана программа, отправляющая электронное письмо при нажатии кнопки с помощью IFTTT Webhooks. Параметры SSID и PASSWORD заменены на актуальные для вашей сети Wi-Fi. ID компонента Webhooks необходимо указать свой.

```
Листинг 4.1 – Листинг программы (Исходный код):
arduino
#include "ESP8266.h"
#include < Software Serial.h >
#define SSID
                 "имя_твоего_Wi-Fi"
#define PASSWORD "пароль_твоего_Wi-Fi"
#define BTN_PIN 12
SoftwareSerial mySerial(4, 5);
ESP8266 wifi(mySerial);
boolean buttonWasUp = true;
String maker_ID = "id_компонента_webhooks";
void setup(void) {
 Serial.begin(9600);
 if (wifi.joinAP(SSID, PASSWORD)) {
  Serial.println("I'm ready! Press the button.");
 } else {
  Serial.println("Wi-Fi connection error");
 }
void loop(void) {
 boolean buttonIsUp = digitalRead(BTN_PIN);
 if (buttonWasUp && !buttonIsUp) {
  delay(10);
  buttonIsUp = digitalRead(BTN_PIN);
  if (!buttonIsUp) {
```

```
sendEmail();
         Serial.println("Notification has been sent");
        }
      buttonWasUp = buttonIsUp;
     boolean sendEmail() {
       if (wifi.createTCP("maker.ifttt.com", 80)) {
        String value1 = "Hello!";
        String request = "GET /trigger/feed/with/key/"
             + maker_ID + "?value1=" + value1
                       + " HTTP/1.1\r\n";
        request += "Host: maker.ifttt.com\r\n\r\n";
        wifi.send(request.c_str(), request.length());
        wifi.releaseTCP();
       else {
       Serial.println("create tcp error");
       }
     2.
           Код примера изменен так, чтобы вместе с email отправ-
лялось время нажатия кнопки.
     Листинг 4.2 — Листинг программы (модифицированный код):
     arduino
     #include "ESP8266.h"
     #include < Software Serial.h >
     #define SSID
                       "имя_твоего_Wi-Fi"
     #define PASSWORD
                           "пароль_твоего_Wi-Fi"
     #define BTN_PIN
     SoftwareSerial mySerial(4, 5);
     ESP8266 wifi(mySerial);
     boolean buttonWasUp = true;
     String maker_ID = "id_компонента_webhooks";
     void setup(void) {
       Serial.begin(9600);
       pinMode(BTN_PIN, INPUT_PULLUP); // Включаем подтягивающий
резистор для кнопки
       if (wifi.joinAP(SSID, PASSWORD)) {
        Serial.println("I'm ready! Press the button.");
```

```
else {
        Serial.println("Wi-Fi connection error");
      void loop(void) {
       boolean buttonIsUp = digitalRead(BTN_PIN);
       if (buttonWasUp && !buttonIsUp) {
        delay(10); // Устранение дребезга контактов
        buttonIsUp = digitalRead(BTN_PIN);
        if (!buttonIsUp) {
         sendEmail();
         Serial.println("Notification has been sent");
       buttonWasUp = buttonIsUp;
      boolean sendEmail() {
       if (wifi.createTCP("maker.ifttt.com", 80)) {
        String value1 = String(millis() / 1000); // Время нажатия кнопки в се-
кундах
        String request = "GET /trigger/feed/with/key/" + maker_ID + "?value1="
+ value1 + " HTTP/1.1\r\n";
        request += "Host: maker.ifttt.com\r\n\r\n";
        wifi.send(request.c_str(), request.length());
        wifi.releaseTCP();
        return true; // Добавляем возврат значения для индикации успеха
       } else {
        Serial.println("create tcp error");
        return false; // Добавляем возврат значения для индикации ошибки
       }
      Ответы на вопросы:
```

1. Что такое IFTTT и как его использовать для отправки email?

Ответ: IFTTT (If This Then That) — это веб-сервис, позволяющий автоматизировать задачи между различными онлайн-сервисами и устройствами. В данном случае он используется для

отправки электронного письма при получении HTTP-запроса от Arduino.

2. Для чего нужен подтягивающий резистор (pull-up resistor) при подключении кнопки?

Ответ: Подтягивающий резистор обеспечивает определенный уровень сигнала (высокий или низкий) на входе микроконтроллера, когда кнопка не нажата.

3. Что такое дребезг контактов и как его устранить?

Ответ: Дребезг контактов — это кратковременные колебания сигнала при нажатии или отпускании кнопки. Он устраняется с помощью небольшой задержки (delay) в коде.

4. Как передать несколько параметров (value1, value2, value3) в IFTTT Webhooks?

Ответ: Параметры передаются в URL запроса, добавляя &value2=значение2&value3=значение3.

5. Какие существуют альтернативные сервисы для автоматизации задач, кроме IFTTT?

Ответ: Zapier, Microsoft Power Automate (бывший Microsoft Flow).

6. Как изменить текст письма, отправляемого через IFTTT? Ответ: Текст письма настраивается в самом рецепте IFTTT при создании апплета.

Вывод: я научился создавать систему уведомлений, отправляющую электронные письма при нажатии кнопки, используя Arduino, ESP8266 и сервис IFTTT Webhooks.

Лабораторная работа 5: Браузерный Dendy

<u>Цель</u>: создать сервер на Arduino с браузерной игрой, считывая файл игры с SD-карты и передавая его через модуль Wi-Fi для отображения в браузере.

Рисунок: (Здесь должна быть схема подключения SD-карты и ESP8266 к Arduino).

1. Схема собрана, скетчи загружены на Arduino и ESP8266. Файл *race.htm* (содержимое игры) помещен на SD-карту. Параметры SSID и PASSWORD в скетче для ESP8266 заменены на актуальные для вашей сети Wi-Fi.

```
Код для Arduino:
           Листинг 5.1 Листинг программы (Arduino
                    5_dendy_arduino.ino):
arduino
#include <SPI.h>
#include <SD.h>
void setup() {
 Serial.begin(115200);
 SD.begin(8);
void loop() {
 if (Serial.find("race.htm")) {
  File myFile = SD.open("race.htm");
  while (myFile.available()) {
   Serial.write(myFile.read());
  myFile.close();
Код для Wi-Fi модуля:
    Листинг 5.2 Листинг программы (ESP8266 - 5_dendy_wifi.ino):
arduino
#include <ESP8266WiFi.h>
#include <WiFiClient.h>
#include <ESP8266WebServer.h>
```

```
String page = "";
     ESP8266WebServer server(80);
     void handleRoot() {
      server.send(200, "text/html", page);
     void setup(void) {
      Serial.begin(115200);
      WiFi.begin("имя_твоего_Wi-Fi", "пароль_твоего_Wi-Fi");
      while (WiFi.status() != WL_CONNECTED) {
       delay(500);
      Serial.println();
      Serial.println(WiFi.localIP());
      server.on("/race.htm", handleRoot);
      server.begin();
      Serial.println("race.htm");
     void loop(void) {
      if (Serial.available()) {
       page += (char)Serial.read();
      server.handleClient();
     2.
           Код
                изменен таким
                                      образом, чтобы
                                                           вместо
                                                                     фай-
ла race.htm отображался другой HTML-файл с более сложной гра-
фикой и интерактивностью. Для этого на SD-карту помещен новый
файл game.htm.
     Код для Arduino:
               Листинг 5.3 - Листинг программы (Arduino -
                    5_dendy_arduino_modified.ino):
     arduino
     #include <SPI.h>
     #include <SD.h>
     void setup() {
      Serial.begin(115200);
```

```
SD.begin(8);
     void loop() {
       if (Serial.find("game.htm")) { // Изменено с race.htm на game.htm
        File myFile = SD.open("game.htm");
        while (myFile.available()) {
         Serial.write(myFile.read());
        myFile.close();
     Код для Wi-Fi модуля:
                  Листинг 5.4 - Листинг программы (ESP8266 —
                         5_dendy_wifi_modified.ino):
     arduino
     #include <ESP8266WiFi.h>
     #include <WiFiClient.h>
     #include <ESP8266WebServer.h>
     String page = "";
     ESP8266WebServer server(80);
     void handleRoot() {
       server.send(200, "text/html", page);
      }
     void setup(void) {
       Serial.begin(115200);
       WiFi.begin("имя_твоего_Wi-Fi", "пароль_твоего_Wi-Fi");
       while (WiFi.status() != WL_CONNECTED) {
        delay(500);
       Serial.println();
       Serial.println(WiFi.localIP());
       server.on("/game.htm", handleRoot); // Изменено с /race.htm на
/game.htm
       server.begin();
       Serial.println("game.htm");
```

```
void loop(void) {
  if (Serial.available()) {
    page += (char)Serial.read();
  }
  server.handleClient();
}
```

Ответы на вопросы:

1. Зачем в этом эксперименте нужны два микроконтроллера (Arduino и ESP8266)?

Ответ: Arduino используется для чтения файла с SD-карты, а ESP8266 — для организации Wi-Fi-соединения и создания вебсервера, который будет отдавать содержимое файла. Разделение позволяет Arduino сосредоточиться на чтении с SD-карты, а ESP8266 — на сетевых функциях..

2. Что такое server.on("/race.htm", handleRoot) и для чего это нужно?

Ответ: server.on("/race.htm", handleRoot) регистрирует функцию handleRoot для обработки HTTP-запросов к адресу /race.htm. Когда браузер запрашивает этот адрес, вызывается функция handleRoot, которая отправляет содержимое страницы.

3. Почему используется скорость 115200 для Serial-порта?

Ответ: . Более высокая скорость последовательного порта (115200) позволяет быстрее передавать данные между Arduino и ESP8266, что особенно важно при передаче больших файлов (например, HTML-страницы с игрой)

4. Как убедиться, что ESP8266 успешно подключился к сети Wi-Fi?

Ответ: В Serial Monitor ESP8266 должен вывести свой IPадрес.

5. Что делать, если браузер не отображает страницу с игрой, даже если IP-адрес ESP8266 получен?

Ответ: Убедиться, что файл race.htm присутствует на SD-карте.

- а. Убедитесь, что Arduino и ESP8266 правильно подключены друг к другу.
- b. Убедитесь, что Arduino правильно считывает файл с SD-карты и передаёт его в последовательный порт.

- с. Убедитесь, что в скетче ESP8266 указан правильный путь к файлу (/race.htm).
 - d. Попробовать перезагрузить ESP8266.

Вывод: я изучил процесс создания простого веб-сервера на базе Arduino и ESP8266, который может отображать контент, хранящийся на SD-карте. Я понял, как организовать взаимодействие между двумя микроконтроллерами для решения задачи.

Лабораторная работа 6. Умный дом

Цель: Собрать выключатель света, управляемый из вебинтерфейса, используя Wi-Fi модуль.

Рисунок: (Здесь должна быть схема подключения реле и ESP8266 к Arduino).

Собрана схема и разработана программа, которая позво-1. реле (выключателем света) через вебляет управлять интерфейс. При помощи команды "On" реле включается, при команде "Off" — выключается. Также реализована возможность отправки HTML-страницы "home.htm" через Serial.

```
Код для Arduino:
         Листинг 6.1. Листинг программы для Arduino
                (6_smarthome_arduino.ino):
arduino
#include <SPI.h>
#include <SD.h>
#define RELAY A4
File myFile;
void setup() {
 Serial.begin(115200);
 SD.begin(8);
 pinMode(RELAY, OUTPUT);
void loop() {
 String command = Serial.readStringUntil('\n');
 command.trim();
 if (command == "On") {
  digitalWrite(RELAY, HIGH);
 if (command == "Off") {
  digitalWrite(RELAY, LOW);
 if (command == "home.htm") {
  myFile = SD.open("home.htm");
```

```
while (myFile.available()) {
         Serial.write(myFile.read());
       myFile.close();
       }
           Код для Wi-Fi модуля позволяет управлять реле через
HTTP-запросы. Команды "turnOn" и "turnOff" включают и выклю-
чают реле соответственно.
     Код для Wi-Fi модуля:
            Листинг 6.2. Листинг программы для Wi-Fi модуля
                        (6 smarthome wifi.ino):
     arduino
     #include <ESP8266WiFi.h>
     #include <WiFiClient.h>
     #include <ESP8266WebServer.h>
     String page = "";
     ESP8266WebServer server(80);
     void handleRoot() {
      server.send(200, "text/html", page);
     void handleOn() {
       Serial.println("On");
      server.send(200, "text/plain", "On");
     void handleOff() {
       Serial.println("Off");
      server.send(200, "text/plain", "Off");
     void setup(void) {
       Serial.begin(115200);
      WiFi.begin("имя_твоего_Wi-Fi", "пароль_твоего_Wi-Fi");
       while (WiFi.status() != WL_CONNECTED) {
       delay(500);
       Serial.println();
```

```
Serial.println(WiFi.localIP());
 server.on("/home.htm", handleRoot);
 server.on("/turnOn", handleOn);
 server.on("/turnOff", handleOff);
 server.begin();
 Serial.println("home.htm");
void loop() {
 if (Serial.available()) {
  page += (char)Serial.read();
 server.handleClient();
```

Ответы на вопросы:

Как работает команда digitalWrite(RELAY, HIGH)?

Ответ: Эта команда включает реле, подключенное к пину RELAY, подавая на него высокий уровень сигнала.

2. Что происходит при получении команды command.trim()?

Ответ: Метод trim() удаляет пробелы в начале и конце строки, что помогает избежать ошибок при сравнении команд.

Как осуществляется связь между Arduino и Wi-Fi модулем?

Ответ: Связь осуществляется через последовательный порт (Serial), где Arduino отправляет команды на Wi-Fi модуль.

Для чего используется функция server.on() в коде Wi-Fi модуля?

Ответ: Функция server.on() регистрирует обработчики для определённых URL-адресов, которые будут вызываться при получении соответствующих НТТР-запросов.

Как можно расширить функциональность данного про-5. екта?

Ответ: Можно добавить управление несколькими реле, интегосвещенности рировать датчики движения ИЛИ для автоматического управления освещением.

Вывод: Я изучил процесс создания системы умного дома с управлением освещением через веб-интерфейс с использованием Arduino и Wi-Fi модуля.

Лабораторная работа 7. Telegram-бот

Цель: Управлять устройствами прямо из мессенджера Telegram с помощью собственного бота.

Рисунок: (Здесь должна быть схема подключения реле и ESP8266 к Arduino).

1. Собрана схема и разработана программа для Arduino, которая позволяет управлять реле через команды, получаемые от Wi-Fi модуля.

```
Код для Arduino:
         Листинг 7.1. Листинг программы для Arduino
                  (7_telegram_arduino.ino):
arduino
#include < Software Serial.h >
#define REL_PIN 12
SoftwareSerial esp(4, 5);
void setup() {
 esp.begin(9600);
 pinMode(REL_PIN, OUTPUT);
void loop() {
 String command = esp.readStringUntil('\n');
 command.trim();
 if (command == "turnOn") {
  digitalWrite(REL_PIN, HIGH);
 }
 if (command == "turnOff") {
  digitalWrite(REL_PIN, LOW);
Код для Wi-Fi
```

Код для Wi-Fi модуля позволяет боту получать команды от пользователей Telegram и управлять реле.

```
Листинг 7.2 — Листинг программы для Wi-Fi модуля
                      (7_telegram_wifi.ino):
7_telegram_wifi.ino
#include <ESP8266WiFi.h>
#include <WiFiClientSecure.h>
#include < Universal Telegram Bot.h >
char ssid[] = "имя твоего wi-fi";
char password[] = "пароль_wi-fi";
#define BOTtoken "твой_токен"
WiFiClientSecure client;
UniversalTelegramBot bot(BOTtoken, client);
String keyboardJson = "[[\"/ledon\", \"/ledoff\"]]";
void setup() {
 Serial.begin(9600);
 client.setInsecure();
WiFi.begin(ssid, password);
 while (WiFi.status() != WL_CONNECTED) {
  delay(500);
 }
void loop() {
 int numNewMessages = bot.getUpdates(bot.last_message_received + 1);
 handleNewMessages(numNewMessages);
void handleNewMessages(int numNewMessages) {
 for (int i = 0; i < numNewMessages; <math>i++) {
  String chat_id = String(bot.messages[i].chat_id);
  String text = bot.messages[i].text;
  if (text == "/ledon") {
   Serial.println("turnOn");
   bot.sendMessage(chat_id, "Relay is ON", "");
  }
```

Ответы на вопросы:

1. Как работает библиотека UniversalTelegramBot?

Ответ: Библиотека UniversalTelegramBot предоставляет интерфейс для взаимодействия с API Telegram и позволяет отправлять и получать сообщения от бота.

2. Почему используется client.setInsecure()?

Ответ: Эта команда отключает проверку сертификата SSL при подключении к Telegram API, что упрощает настройку на этапе разработки.

3. Как бот обрабатывает новые сообщения?

Ответ: Бот использует метод getUpdates(), чтобы получать новые сообщения от пользователей и затем обрабатывает их в функции handleNewMessages().

4. Что происходит при получении команды /ledon?

Ответ: При получении этой команды бот отправляет сообщение о том, что реле включено, и передает команду на Arduino для включения реле.

5. Как можно расширить функциональность бота?

Ответ: Можно добавить дополнительные команды для управления другими устройствами или интегрировать функции мониторинга состояния датчиков.

Вывод: Я научился создавать Telegram-бота для управления устройствами с помощью Arduino и Wi-Fi модуля.

Лабораторная работа 8. Блинк

Цель: Познакомиться с сервисом Blynk и управлять RGB-светодиодом со смартфона.

Схема подключения RGB-светодиода к Arduino на макетной плате

Компоненты:

Arduino UNO;

RGB-светодиод с общим катодом;

3 резистора 220 Ом;

Макетная плата;

Соединительные провода.

Визуализация схемы:

Описание подключения:

Общий катод RGB-светодиода подключен к шине GND макетной платы, которая соединена с GND Arduino.

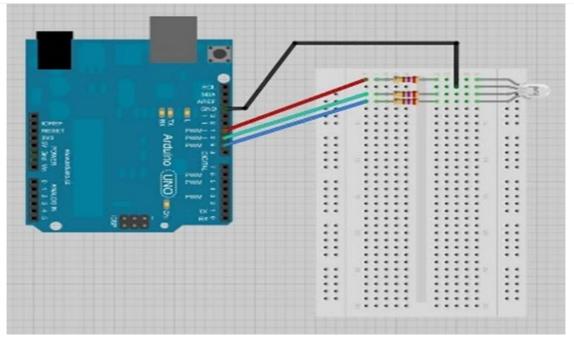
Красный контакт подключен через резистор (220 Ом) к пину 3 Arduino.

Зеленый контакт подключен через резистор (220 Ом) к пину 5 Arduino.

Синий контакт подключен через резистор (220 Ом) к пину 6 Arduino.

Примечание: Макетная плата используется для удобства и организации

Рисунок: (Здесь должна быть схема подключения RGB-светодиода к Arduino).



1. Собрана схема и разработана программа для управления RGB-светодиодом через последовательный порт на основе команд от Wi-Fi модуля.

```
Код для Arduino:
      Листинг 8.1 Листинг программы для Arduino
(8_blynk_arduino.ino):
arduino
int ledR = 3;
int ledG = 5;
int ledB = 6;
void setup() {
  Serial.begin(115200);
void loop() {
  String command = Serial.readStringUntil('\n');
  if (command.length() > 0) {
   int led;
   if (command[0] == 'r') {
     led = ledR;
   if (command[0] == 'g') {
     led = ledG;
    if (command[0] == 'b') \{
```

```
led = ledB;
   String brightness = command.substring(1);
   analogWrite(led, brightness.toInt());
 }
}
```

Код для модуля Wi-Fi позволяет одключаться к Blynk-2. сервису и управлять цветами RGB-светодиода через мобильное приложение.

Код для Arduino: 8.2 Листинг Листинг Wi-Fi программы ДЛЯ модуля (8 blynk wifi.ino): arduino #include <ESP8266WiFi.h> #include <BlynkSimpleEsp8266.h> char auth[] = "токен_blynk"; char ssid[] = "имя_твоего wi-fi"; char pass[] = "пароль_wi-fi"; void setup() { Serial.begin(115200); Blynk.begin(auth, ssid, pass); void loop() { Blynk.run(); BLYNK_WRITE(V1) { // Обработчик изменения значения виртуального пина VIint redValue = param[0].asInt(); // Π олучаем значение красного цвета int greenValue = param[1].asInt(); // Π олучаем значение зеленого цвета int blue Value = param[2].asInt(); // Π олучаем значение синего цвета Serial.print("r"); Serial.println(redValue); // Отправляем значение красного цвета Serial.print("g"); Serial.println(greenValue); // Отправляем значение зеленого цвета Serial.print("b");

Serial.println(blueValue); // Отправляем значение синего цвета

Контрольные вопросы:

- 1. Что такое Blynk и как он используется в этом проекте? Ответ: Blynk это платформа для создания мобильных приложений IoT с простым интерфейсом управления устройствами через Интернет.
 - 2. Как работает функция BLYNK_WRITE(V1)?

Ответ: Функция BLYNK_WRITE(V1) работает следующим образом: она автоматически вызывается, когда сервер сообщает устройству, что значение виртуального пина изменилось. Обычно это происходит, когда нажимают кнопку виджета в приложении.

Сервер отправляет текущее значение виртуального пина на оборудование в качестве параметра. Это значение можно получить внутри функции BLYNK WRITE(vPin).